

# 1. Generalități

Să considerăm un circuit logic la intrarea căruia se aplică o succesiune de simboluri aplicate consecutiv în timp, fie ele de exemplu 011100101 .... Făcând o corespondență între simbolurile 0 și 1 pe de o parte și tensiuni de 0 volți și respectiv  $U$  volți pe de altă parte, semnalele de la intrarea și ieșirea circuitului logic vor arăta ca în figura 1.1.

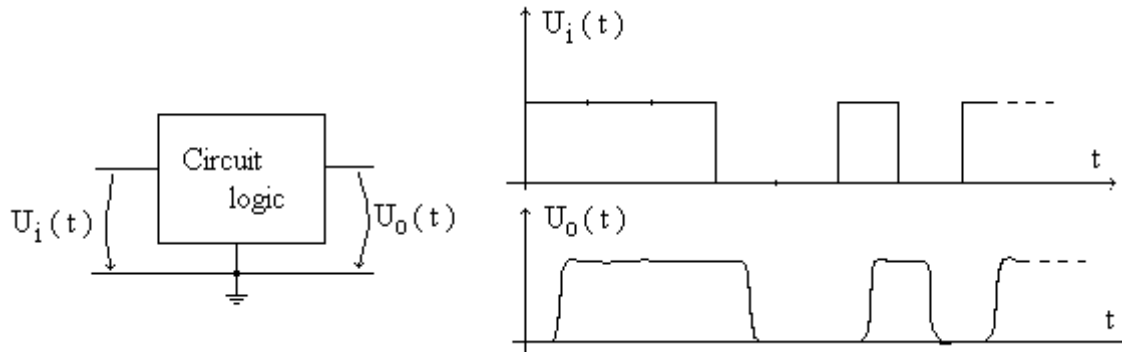


Fig. 1.1. Semnalul la intrarea și ieșirea unui circuit logic

Din fig.1.1. se observă că, de regulă, semnalul de la ieșirea circuitului este atât deformat cât și întârziat comparativ cu cel de la intrare.

În general circuitele logice sunt circuite electronice care lucrează cu semnale de tip impuls. Prin impuls se înțelege tensiunea (curentul) care acționează în dispozitiv în decursul unui interval mic de timp, comparabil cu durata proceselor tranzitorii din dispozitiv. Forma **ideală** și cea **reală** a unui semnal de tip impuls este cea prezentată în fig.1.2

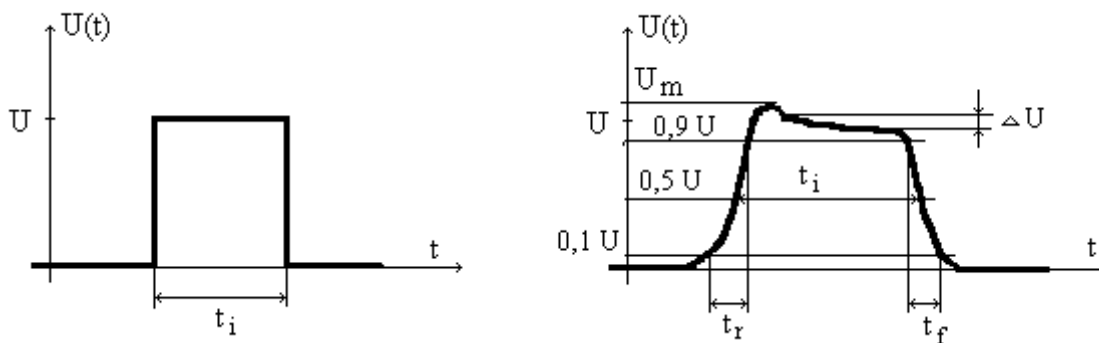


Fig.1.2. Forma ideală și cea reală pentru un impuls

Notățiile utilizate semnifică :  $U$  - amplitudinea impulsului ;  $\Delta U$  - căderea de palier ;  $t_i$  - durata impulsului ;  $t_r$  - timpul de ridicare ( durata frontului crescător - rise time ) ;  $t_f$  - timpul de cădere ( durata frontului descrescător - fall time ) ;  $U_m$  - amplitudinea de depășire.

Pentru sinteza semnalelor de tip impuls sunt folosite semnalele elementare prezentate mai jos. În fig.1.3. sunt reprezentate aceste semnale și apoi în fig.1.4. modul de combinare a lor pentru obținerea de impulsuri dreptunghiulare, trapezoidale și exponențiale .

**Semnal treaptă** de amplitudine  $E$  aplicat în momentul  $t_1$  :

$$U(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t < t_1 \\ E/2 & \text{pentru } t = t_1 \\ E & \text{pentru } t > t_1 \end{cases}$$

**Semnal rampă** de pantă  $k$  aplicat în momentul  $t_1$  :

$$U(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t \leq t_1 \\ k(t - t_1) & \text{pentru } t > t_1 \end{cases}$$

**Semnal exponențial** de constantă de timp  $\tau$  și valoare finală  $E$  aplicat în momentul  $t_1$  :

$$U(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t \leq t_1 \\ E(1 - e^{-\frac{t-t_1}{\tau}}) & \text{pentru } t > t_1 \end{cases}$$

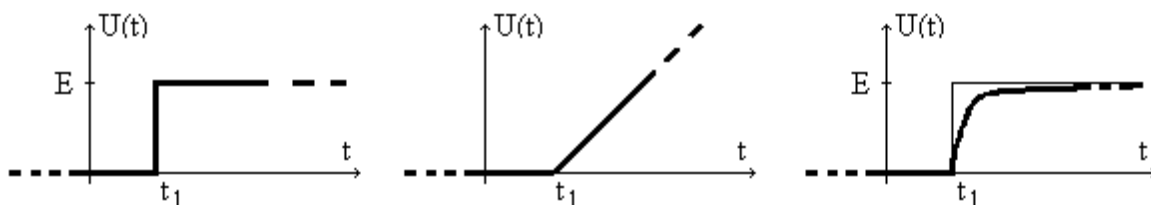


Fig. 1.3. Semnale elementare treaptă, rampă și exponențial

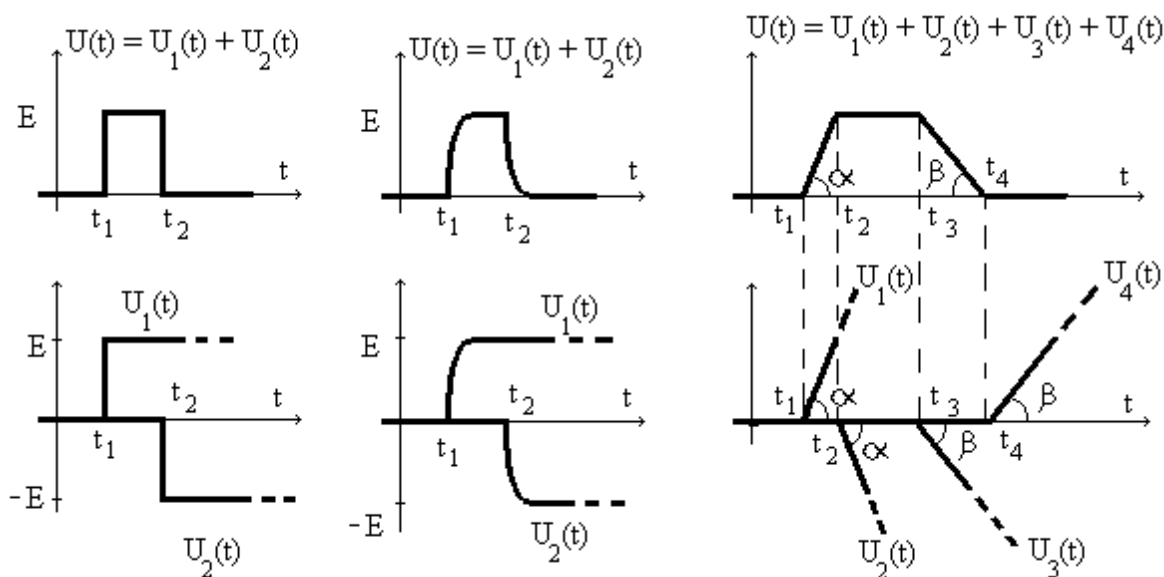


Fig. 1.4. Impulsuri dreptunghiulare, exponențiale și trapezoidale

Pentru analiza și calculul proceselor tranzitorii din circuitele de impulsuri liniare se utilizează metodele clasice aplicate oricărui circuit liniar :

- Metoda rezolvării ecuațiilor integro-diferențiale ce caracterizează circuitul ( ecuații obținute în urma aplicării legilor Kirchoff);

- Metoda operațională bazată pe utilizarea transformatei Laplace sau transformata z;
- Metoda spectrală bazată pe utilizarea transformatei Fourier;
- Metoda integralei Duhamel;

În cazul circuitelor liniare se poate aplica principiul superpoziției : se descompune semnalul de intrare în semnale elementare , se află răspunsul circuitului pentru fiecare semnal în parte și apoi prin însumarea răspunsurilor se poate determina răspunsul global al circuitului.

Integrala de convoluție Duhamel se folosește pentru determinarea răspunsului  $U_0(t)$  al unui circuit liniar la un semnal de intrare  $U_i(t)$  oarecare, în condiții inițiale nule dacă se cunoaște răspunsul indicial al circuitului notat  $h(t)$  (răspunsul la semnal treaptă unitate ) :

$$\begin{aligned}
 U_0(t) &= U_i(t) \cdot h(0) + \int_0^t \left( \frac{dh(t)}{dt} \right)_{t=\theta} \cdot U_i(t-\theta) \cdot d\theta = U_i(t) \cdot h(0) + \int_0^t \left( \frac{dh(t)}{dt} \right)_{t=t-\theta} \cdot U_i(\theta) \cdot d\theta = \\
 &= U_i(0) \cdot h(t) + \int_0^t \left( \frac{dU_i(t)}{dt} \right)_{t=\theta} \cdot h(t-\theta) \cdot d\theta = U_i(0) \cdot h(t) + \int_0^t \left( \frac{dU_i(t)}{dt} \right)_{t=t-\theta} \cdot h(\theta) \cdot d\theta
 \end{aligned}$$

### Un caz particular al metodei rezolvării ecuațiilor integro-diferențiale

Există circuite pentru care în urma aplicării teoremelor Kirchoff se ajunge la ecuația diferențială de ordinul unu scrisă sub forma :

$$\tau \cdot \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t) \tag{1.1}$$

unde  $\tau$  este constanta de timp a circuitului,  $y(t)$  este răspunsul (curent sau tensiune ) care se calculează și  $x(t)$  este semnalul (curent sau tensiune) care excită circuitul.

Soluția generală a ecuației (1.1) se prezintă sub forma

$$y(t) = y_1(t) + y_2(t)$$

unde  $y_1(t)$  este soluția generală a ecuației omogene iar  $y_2(t)$  este o soluție particulară de forma membrului drept.

Ecuația omogenă  $\tau \cdot \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = 0$  are soluția  $y_1(t) = k \cdot e^{pt}$  unde  $k$  este o constantă

iar  $p$  este soluția ecuației caracteristice  $\tau \cdot p + 1 = 0$ . Se determină  $y_1(t) = k \cdot e^{-\frac{t}{\tau}}$  și deci soluția generală se prezintă sub forma :

$$y(t) = k \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} + y_2(t) \tag{1.2}$$

În cazul în care semnalul  $x(t)$  care excită circuitul (fie el **curent** sau **tensiune** ) este constant, atunci și  $y_2(t)$  este constant , adică  $y_2(t) = y_2 = \text{const}$ . Calculând valorile soluției  $y(t)$  pentru  $t = 0$  și pentru  $t = \infty$  se determină

$$\begin{cases} y(0) = k + y_2 \\ y(\infty) = y_2 \end{cases} \text{ de unde } \begin{cases} y_2 = y(\infty) \\ k = y(0) - y(\infty) \end{cases}$$

Cu alte cuvinte, presupunând că se pot preciza care sunt valorile soluției  $y(t)$  pentru momentele  $t=0$

și  $t \rightarrow \infty$ , atunci soluția generală a ecuației (1.1) se prezintă sub forma :

$$y(t) = y(\infty) + [(y(0) - y(\infty))] \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \quad (1.3)$$

**Concluzie :** Realția (1.3) pentru determinarea răspunsului (curent sau tensiune ) unui circuit electric se aplică atunci când :

1. circuitul conține surse, rezistențe și **un singur element reactiv** (capacitate sau inductanță).
2. circuitul este excitat de semnale (tensiuni sau curenți) **constante**.
3. prin alte metode decât rezolvarea matematică a ecuației, se poate determina valoarea inițială  $y(0)$  și cea finală  $y(\infty)$  a răspunsului.

**Observație :** este posibil ca prin grupări convenabile, un circuit care conține mai multe elemente reactive (de același fel – capacități sau inductanțe ) să conducă la descrierea comportării circuitului tot printr-o ecuație diferențială de ordinul unu – de exemplu mai multe capacități care în scheme echivalente se dovedesc a fi în serie sau în paralel.

**Regulă practică** pentru determinarea constantei de timp  $\tau$  ce caracterizează un circuit : se pasivizează circuitul (sursa de tensiune scurtcircuit iar sursa de curent circuit întrerupt) iar apoi se calculează rezistența echivalentă, notată  $R_{ech}$  care “se vede” de la bornele elementului reactiv.

Constanta de timp este  $\tau = C \cdot R_{ech}$  sau  $\tau = \frac{L}{R_{ech}}$ , după caz.

Conform relației (1.3), soluția  $y(t)$  reprezintă o variație exponențială în timp între valoarea inițială  $y(0)$  și valoarea finală  $y(\infty)$  vezi fig. 1.5. a.

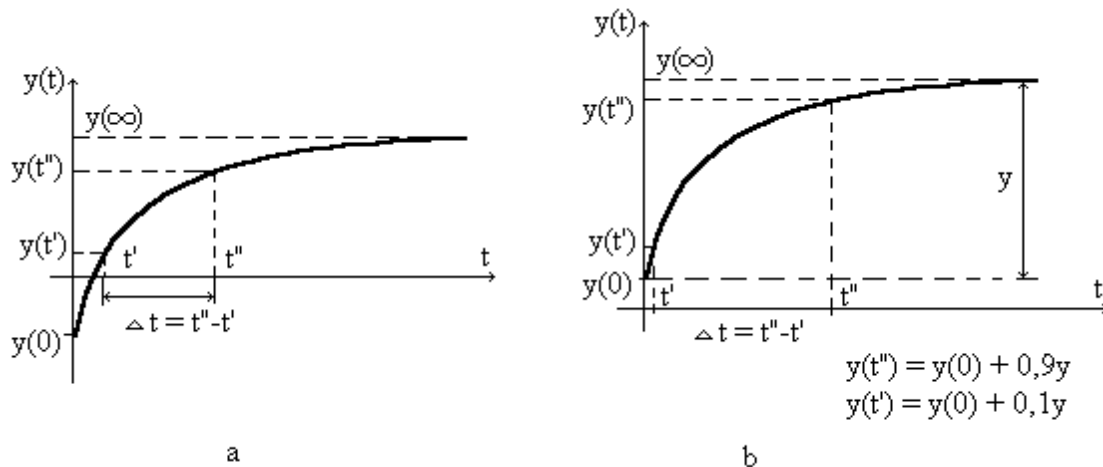


Fig 1.5. Variația exponențială descrisă de soluția (1.3)

Cu ajutorul relației (1.3) se poate calcula intervalul de timp  $\Delta t = t'' - t'$  în cursul căruia funcția  $y(t)$  ce variază exponențial crește de la valoarea  $y(t')$  la valoarea  $y(t'')$ , fig. 1.5. a și b. Conform cu (1.3) :

$$y(t') = y(\infty) + [(y(0) - y(\infty))] \cdot e^{-\frac{t'}{\tau}}$$

și de aici prin logaritmare se determină  $t'$ :

$$t' = \tau \cdot \ln \frac{y(\infty) - y(0)}{y(\infty) - y(t')} ; \text{ În mod analog : } t'' = \tau \cdot \ln \frac{y(\infty) - y(0)}{y(\infty) - y(t'')}$$

Prin urmare:

$$\Delta t = t'' - t' = \tau \cdot \ln \frac{y(\infty) - y(t')}{y(\infty) - y(t'')} \quad (1.4)$$

Cu această din urmă relație se pot evalua durate de fronturi, impulsuri, etc.

**Aplicație numerică :** Să se calculeze durata unui front cu variație exponențială – definit, conform fig.1.2. , ca fiind intervalul scurs între momentul în care frontul atinge 10% din întreaga variație și momentul în care frontul atinge 90% din variație.

*Soluție :* se notează  $y = y(\infty) - y(0)$  și folosind această notație se observă că  $y(t') = y(0) + 0,1y$  și  $y(t'') = y(0) + 0,9y$  ; înlocuind aceste valori în (1.4) se obține :

$$\Delta t = t'' - t' = \tau \cdot \ln \frac{y(\infty) - y(t')}{y(\infty) - y(t'')} = \tau \cdot \ln \frac{y(\infty) - y(0) - 0,1y}{y(\infty) - y(0) - 0,9y} = \tau \cdot \ln \frac{y - 0,1y}{y - 0,9y} = \tau \cdot \ln \frac{0,9y}{0,1y} \approx 2,2 \cdot \tau$$

Urmând un mod de calcul similar, durata frontului exponențial calculată între momentele în care se atinge 5% și 95% din întreaga variație, va fi determinată cu  $\Delta t = 2,94\tau$  .

De aici formularea generală : **în circa 3...5 constante de timp o variație exponențială atinge practic valoarea sa finală.**