

## 2.2. Circuite RC trece-jos

Schema electrică a unui circuit RC trece-jos este prezentată în fig.2.12.

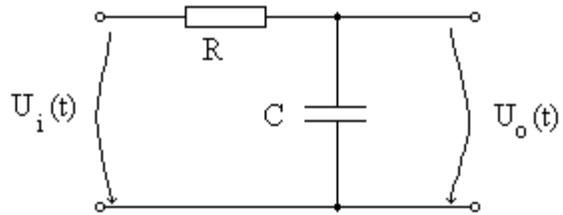


Fig. 2.12. Circuit RC trece-jos

### 2.2.1. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal sinusoidal

Fie semnalul de intrare sinusoidal scris sub formă complexă  $U_i(t) = |U_i| e^{j\omega t}$ . Răspunsul va fi de forma  $U_o(t) = |U_o| e^{j(\omega t + \varphi)}$ . Funcția de transfer a circuitului are expresia :

$$K(j\omega) = \frac{U_o}{U_i} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{1}{1 + j\omega RC} = \frac{|U_o|}{|U_i|} \cdot e^{j\varphi} = A(\omega) \cdot e^{j\varphi} \quad (2.9)$$

unde  $A(\omega)$  și  $\varphi(\omega)$  reprezintă atenuarea, respectiv defazajul introdus de circuit.

Pe baza relației (2.9) se calculează  $A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1+(\omega RC)^2}}$  și  $\varphi(\omega) = -\arctg(\omega RC)$

Făcând notația  $f_2 = \frac{1}{2\pi RC}$  se poate calcula :

$$A(f) = \frac{1}{\sqrt{1+\left(\frac{f}{f_2}\right)^2}} \quad \text{și} \quad \varphi(f) = -\arctg\left(\frac{f}{f_2}\right)$$

Frecvența  $f_2$  poartă numele de frecvență de tăiere. Atenuarea  $A(f)$  reprezentată în coordonate logaritmice se prezintă ca în fig. 2.13. și justifică denumirea circuitului de filtru trece-jos : pentru frecvențe  $f >> f_2$  semnalele sunt puternic atenuate, panta caracteristicii fiind de circa 20 dB/decadă iar pentru frecvențe  $f << f_2$  semnalele trec practic neatenuate (atenuare 0 dB)

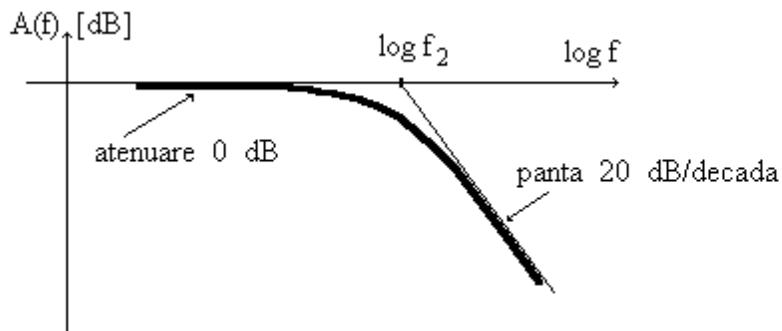


Fig. 2.13. Caracteristica atenuării  $A(f)$  în coordonate logaritmice

## 2.2.2. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal treaptă

Fie semnalul de intrare un semnal treaptă de amplitudine  $E$  aplicat în momentul  $t = 0$ , fig. 2.14.a.- linie întreruptă.

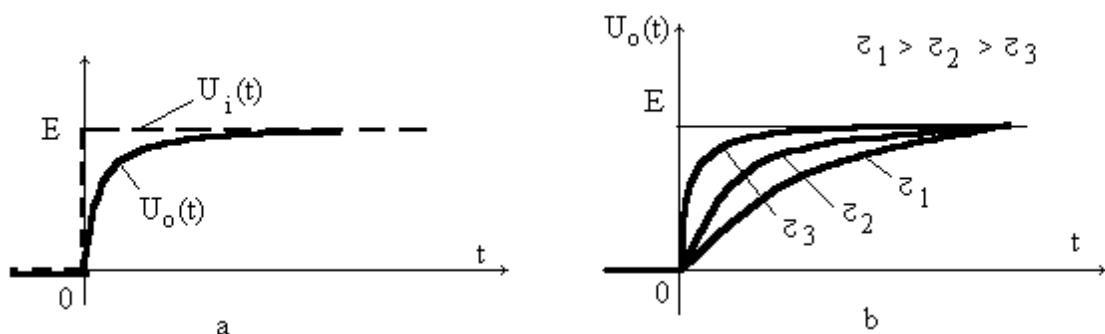


Fig. 2.14. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal treaptă de intrare

Deosebim intervalele :

- **intervalul  $t < 0$**

Deoarece în tot acest interval  $U_i(t) = 0$  rezultă  $U_o(t) = 0$ . În particular se observă că tensiunea pe condensator în momentul  $t = 0^-$  este  $U_C(0^-) = 0$

- **intervalul  $t > 0$**

În determinarea răspunsului pe acest interval vom aplica relația (1.3.). Valorile pentru  $U_0(0)$  și  $U_0(\infty)$  se determină astfel:

- **pentru determinarea valorii  $U_0(0)$**  se ține cont de faptul că tensiunea de ieșire coincide cu tensiunea de pe condensator și aceasta nu se poate modifica prin salt deci are aceeași valoare cu cea din momentul  $t = 0^-$ .adică  $U_C(0^-) = U_C(0^+) = 0$ .
- **pentru determinarea valorii  $U_0(\infty)$**  se are în vedere faptul că la  $t = \infty$  curentul prin condensator se anulează adică putem analiza circuitul făcând abstracție de prezența condensatorului (ca și cum condensatorul ar lipsi). Rezultă  $U_0(\infty) = E$ .

În concluzie răspunsul se va calcula cu

$$\left. \begin{array}{l} U_o(0^+) = 0 \\ U_o(\infty) = E \\ \tau = RC \end{array} \right\} \Rightarrow U_o(t) = U_o(\infty) + (U_o(0^+) - U_o(\infty)) \cdot e^{-\frac{t}{RC}} = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right) \quad (2.10)$$

Reunind cele două rezultate, răspunsul circuitului RC trece-sus la semnal treaptă este:

$$U_o(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t < 0 \\ E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right) & \text{pentru } t > 0 \end{cases} \quad (2.11)$$

În figura 2.14.a - linie continuă - s-a reprezentat răspunsul circuitului RC trece-sus la semnal treaptă iar în fig.2.14.b s-au considerat mai multe valori pentru constanta de timp  $RC$ .

Se observă faptul că răspunsul circuitului atinge considerabil mai târziu decât semnalul de intrare valoarea de infinit  $E$  de unde și denumirea de circuit de întârziere care se folosește pentru circuitul RC trece-jos (de altfel și alte valori, de exemplu  $E/2$  sau  $E/3$ , sunt atinse mai târziu de către răspuns decât de către semnalul de intrare).

**Problemă :** Să se calculeze întârzierea cu care răspunsul atinge valoarea  $E/2$  comparativ cu semnalul treaptă de intrare.

*Soluție :* Se folosește relația (2.10) adică  $U_o(\Delta t) = \frac{E}{2} = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{\Delta t}{RC}} \right)$  de unde

$$\Delta t = RC \ln 2 \approx 0,7 \cdot RC$$

**Răspunsul indicial** al circuitului se determină particularizând (2.10) pentru  $E = 1$  și este deci

$$h(t) = 1 - e^{-\frac{t}{RC}}.$$

### 2.2.3. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal rampă

Fie semnalul de intrare un semnal rampă de pantă  $k$  aplicat în momentul  $t = 0$  adică de forma  $U_i(t) = kt$ . Pentru  $t < 0$  avem  $U_o(t) = 0$  iar pentru  $t > 0$  se va aplica integrala Duhamel. În acest scop se calculează  $U_i(0) = 0$  și  $\frac{dU_i(t)}{dt} = k$ , de unde :

$$\begin{aligned}
U_o(t) &= U_i(0) \cdot h(t) + \int_0^t \left( \frac{dU_i(\theta)}{dt} \right)_{t=\theta} \cdot h(\theta) \cdot d\theta = \int_0^t k \cdot \left( 1 - e^{-\frac{\theta}{RC}} \right) \cdot d\theta = \\
&= kt + kRC \cdot \left( e^{-\frac{t}{RC}} - 1 \right) = k \cdot (t - RC) + kRC \cdot e^{-\frac{t}{RC}}
\end{aligned} \tag{2.12}$$

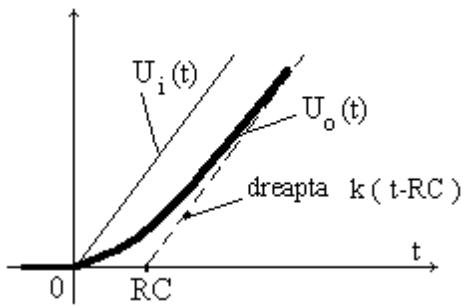


Fig. 2.15. Răspunsul la semnal rampă

În concluzie :

$$U_o(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t < 0 \\ k \cdot (t - RC) + kRC \cdot e^{-\frac{t}{RC}} & \text{pentru } t > 0 \end{cases}$$

Semnalul de intrare și răspunsul circuitului sunt reprezentate în fig. 2.15. Se poate verifica imediat faptul că răspunsul este tangent la abscisă în

$$\text{origine, adică } \frac{dU_o(t)}{dt} \Big|_{t=0} = 0.$$

Și în acest caz se poate observa efectul de "întârziere" al răspunsului față de semnalul de la intrare.

#### 2.2.4. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal exponențial

Fie semnalul de intrare un semnal exponențial de amplitudine E și constantă de timp  $\tau$  aplicat în momentul  $t = 0$ , adică de forma  $U_i(t) = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$ . Pentru intervalul  $t < 0$  avem  $U_o(t) = 0$  iar pentru  $t > 0$  se va aplica integrala Duhamel. În acest scop se calculează  $U_i(0) = 0$  și apoi

$$\frac{dU_i(t)}{dt} = \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}}, \text{ de unde :}$$

$$\begin{aligned}
U_o(t) &= U_i(0) \cdot h(t) + \int_0^t \left( \frac{dU_i(\theta)}{d\theta} \right)_{t=\theta} \cdot h(\theta) \cdot d\theta = \int_0^t \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t-\theta}{\tau}} \cdot \left( 1 - e^{-\frac{\theta}{RC}} \right) \cdot d\theta = \\
&= \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \int_0^t \left[ e^{\frac{\theta}{\tau}} - e^{\theta \left( \frac{1}{\tau} - \frac{1}{RC} \right)} \right] \cdot d\theta = \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \left( e^{\frac{t}{\tau}} - 1 \right) - \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \int_0^t e^{\theta \left( \frac{1}{\tau} - \frac{1}{RC} \right)} \cdot d\theta = \\
&= E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \int_0^t e^{\theta \left( \frac{1}{\tau} - \frac{1}{RC} \right)} \cdot d\theta
\end{aligned} \tag{2.13}$$

*Discuție :*

**Cazul  $\tau = RC$**  În acest caz relația de mai sus devine

$$U_o(t) = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \int_0^t d\theta = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot t \quad (2.14)$$

**Cazul  $\tau \neq RC$**  În acest caz relația (2.13) devine

$$\begin{aligned} U_o(t) &= E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \int_0^t e^{\theta \left( \frac{1}{\tau} - \frac{1}{RC} \right)} \cdot d\theta = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \\ &- \frac{E}{\tau} \cdot e^{-\frac{t}{\tau}} \cdot \frac{1}{\frac{1}{\tau} - \frac{1}{RC}} \cdot \left( e^{t \left( \frac{1}{\tau} - \frac{1}{RC} \right)} - 1 \right) = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) - \frac{E}{1 - \frac{\tau}{RC}} \cdot \left( e^{-\frac{t}{RC}} - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) \end{aligned} \quad (2.15)$$

În concluzie, răspunsul complet al circuitului RC trece-jos la semnal exponentiaș este

$$U_o(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t < 0 \\ \text{rel.(2.14) sau rel.(2.15)} & \text{pentru } t > 0 \end{cases} \quad (2.16)$$

În fig.2.16 s-au reprezentat semnalul exponentiaș de intrare cu linie întreruptă și răspunsul circuitului ( cu linie continuă ) pentru mai multe valori ale constantei de timp a circuitului comparativ cu constanta de timp a semnalului.

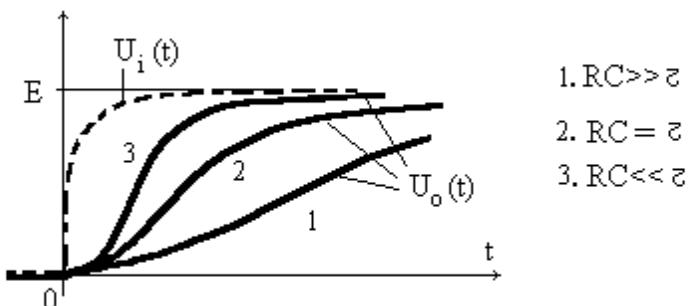


Fig. 2.16. Semnalul exponentiaș și răspunsul circuitului RC trece-sus la acest semnal

*Observație :* Dacă se consideră  $RC \gg \tau$  atunci în relația (2.15) se pot face neglijarea  $\frac{\tau}{RC} \ll 1$  și se observă că relația (2.15) degenerăză în relația (2.10). Cu alte cuvinte, dacă

semnalul exponentiaș are o constantă de timp foarte mică , atunci el poate fi foarte bine assimilat ca un semnal treaptă de aceeași amplitudine (care este mai simplu de analizat ).

## 2.2.5. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal impuls

Fie semnalul de intrare de forma unui impuls de amplitudine  $E$  și durată  $t_i$  aplicat în momentul  $t = 0$  . Răspunsul circuitului RC trece-jos la acest semnal se poate determina similar cu cel dedus la circuitul RC trecesus adică se calculează răspunsul pe fiecare interval de timp în parte cu relația (1.3) :

- **intervalul  $t < 0$**

Se observă imediat că pe acest interval  $U_o(t) = 0$

- **intervalul  $0 < t < t_i$**

Se deduc valorile  $U_o(0)$  și  $U_o(\infty)$  similar cu cele deduse pentru semnalul treaptă :

$$\left. \begin{array}{l} U_o(0^+) = 0 \\ U_o(\infty) = E \\ \tau = RC \end{array} \right\} \Rightarrow U_o(t) = U_o(\infty) + (U_o(0^+) - U_o(\infty)) \cdot e^{-\frac{t}{RC}} = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right)$$

Pentru momentul  $t = t_i^-$  se calculează  $U_o(t_i^-) = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t_i}{RC}} \right)$

- **intervalul  $t > t_i$**

Pe acest interval considerăm timpul  $t'$  având originea  $t' = 0$  în momentul de început al intervalului. În legătură cu acest timp putem calcula :

$$\left. \begin{array}{l} U_o(0^+) = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t_i}{RC}} \right) \\ U_o(\infty) = 0 \\ \tau = RC \end{array} \right\} \Rightarrow U_o(t') = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t_i}{RC}} \right) \cdot e^{-\frac{t'}{RC}}$$

La determinarea valorii  $U_o(0^+)$  s-a ținut cont de faptul că tensiunea pe condensator nu se poate modifica brusc și deci are aceeași valoare cu  $U_o(t_i^-)$  calculată mai sus. De asemenea la  $t = \infty$  curentul prin condensator se anulează și implicit tensiunea de ieșire o egalează pe cea de intrare.

Se poate reveni la timpul  $t$  făcând schimbarea de variabilă evidentă  $t' = t - t_i$  și de aici

$$U_o(t) = E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t_i}{RC}} \right) \cdot e^{-\frac{t-t_i}{RC}}$$

Reunind toate cele trei intervale, răspunsul complet devine

$$U_o(t) = \begin{cases} 0 & \text{pentru } t < 0 \\ E \cdot \left( 1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right) & \text{pentru } 0 < t < t_i \\ E \cdot \left( e^{-\frac{t-t_i}{RC}} - e^{-\frac{t}{RC}} \right) & \text{pentru } t > t_i \end{cases} \quad (2.17)$$

În fig. 2.17. este figurat semnalul de intrare impuls și răspunsul circuitului RC trece-jos.

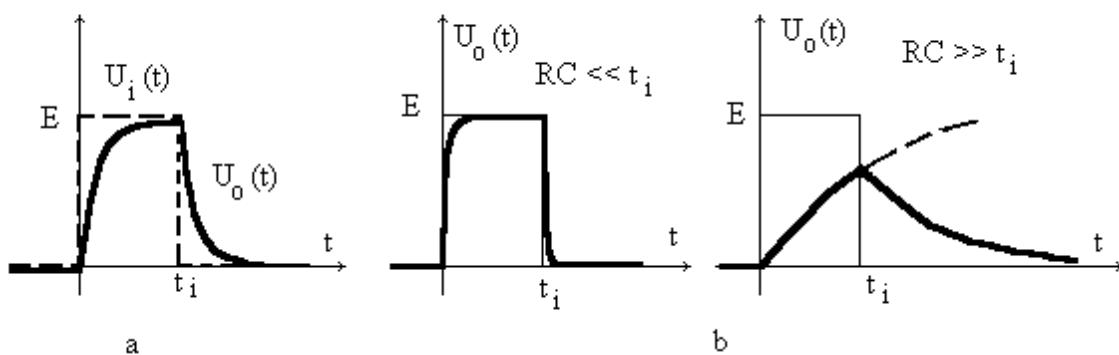


Fig. 2.17 Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal impuls

- a. linie întreruptă semnalul de intrare; linie continuă răspunsul circuitului
- b. răspunsul în două cazuri particulare :  $RC \ll t_i$  și  $RC \gg t_i$

Se observă faptul că în cazul  $RC \ll t_i$  răspunsul “seamănă” destul de bine cu semnalul (este de fapt un impuls exponențial cu o întârziere de cca.  $\Delta t = 0,7 RC$  față de impulsul de intrare) în timp ce pentru  $RC \gg t_i$  răspunsul diferă foarte mult de semnal, fiind puternic atenuat.

## 2.2.6. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal rectangular periodic

Fie un semnal rectangular periodic de amplitudine  $E$ , perioadă  $T$  și duree  $T_1$  respectiv  $T_2$  precum cel figurat în fig.2.18. Răspunsul circuitului în regim permanent periodic este determinat ținând cont de următoarele observații :

- răspunsul are aceeași componentă continuă (valoarea medie) cu semnalul de la intrare
- răspunsul fiind obținut la bornele unei capacitate, nu poate avea variații brusăte.
- atât timp cât semnalul de la intrare are valoare constantă, răspunsul tinde exponențial către această valoare.

La aplicarea primelor impulsuri, se stabilește un regim tranzitoriu care însă după circa (3-5) constante de timp  $RC$  atinge practic regimul permanent periodic descris conform principiilor de mai sus. Pentru situațiile particulare privind valoarea constantei de timp,  $RC$ , a circuitului, în fig. 2.18. s-au prezentat două situații limită :

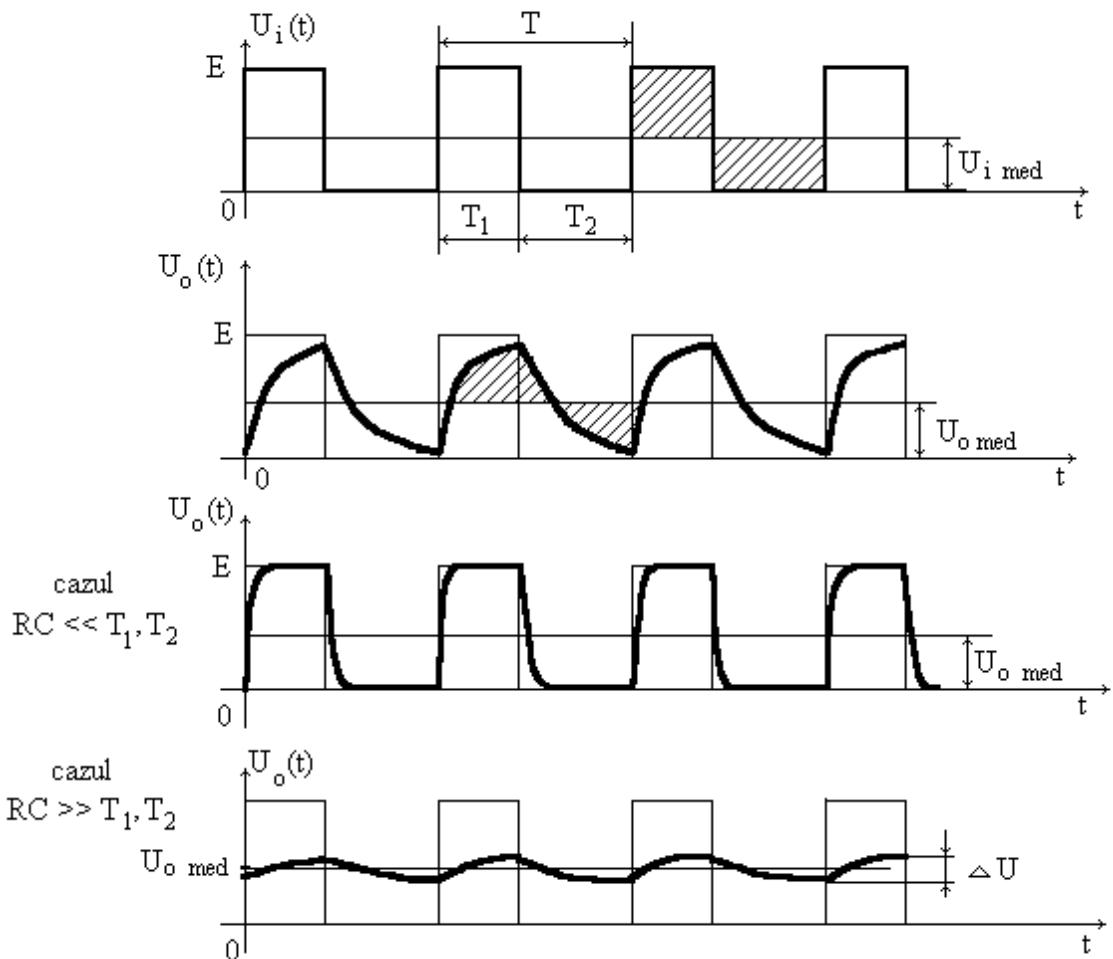


Fig.2.18. Răspunsul circuitului RC trece-jos la semnal rectangular periodic

**-cazul  $RC \ll T_1, T_2$**  : răspunsul se asemănă foarte bine cu semnalul de intrare, exceptie făcând întârzierile aduse de variațiile exponentiale ale fronturilor.

**-cazul  $RC \gg T_1, T_2$**  : în această situație răspunsul se apropie de valoarea medie având denivelările  $\Delta U$  de o parte și alta față de aceasta. Se poate demonstra că dacă constanta  $RC \rightarrow \infty$  atunci și denivelările  $\Delta U \rightarrow 0$ . Cu alte cuvinte, în cazul constantelor de timp  $RC$  foarte mari, *condensatorul se încarcă la o tensiune practic constantă și egală cu componenta medie a semnalului de intrare*.

Pentru determinarea expresiilor analitice care descriu răspunsul circuitului vezi laborator și culegere de probleme.

### 2.2.7. Circuitul RC trece-jos privit ca circuit de integrare

Să considerăm un circuit RC trece-jos la intrarea căruia se aplică un semnal sinusoidal ca

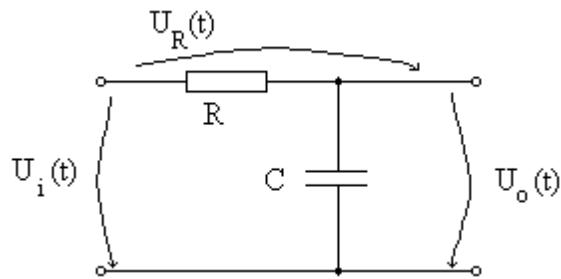


Fig. 2.19.

în fig.2.19. În condițiile în care  $R \gg \frac{1}{\omega C}$  atunci  $U_R \gg U_C$  și se poate scrie că  $U_i(t) = U_c(t) + U_R(t) \approx U_R(t)$

Dar cele două elemente fiind inseriate înseamnă că sunt parcuse de același curent  $i_C(t) = i_R(t)$  de unde rezultă următoarea relație

$$U_o(t) = \frac{1}{C} \int i_c(t) \cdot dt = \frac{1}{C} \int \frac{U_R(t)}{R} \cdot dt \approx \frac{1}{RC} \int U_i(t) \cdot dt :$$

Cu alte cuvinte, în condițiile  $R \gg \frac{1}{\omega C}$  tensiunea de ieșire este proporțională cu integrala tensiunii de intrare. Revăzând răspunsul circuitului RC trece-sus la semnal sinusoidal se constată că defazajul între semnalul de intrare și cel de ieșire este  $\varphi(\omega) = -\arctg(\omega RC)$ . O integrare corectă ar presupune  $\varphi = -90^\circ$  adică  $\omega RC \rightarrow \infty$ . Practic se constată că pentru  $\omega RC_1 = 10$  se obține un defazaj  $\varphi \approx -84^\circ$  ceea ce poate fi acceptabil în unele cazuri.

În cazul unui semnal de intrare periodic, oarecare, este necesar ca componenta de frecvență minimă din spectrul semnalului să îndeplinească condiția  $R \gg \frac{1}{\omega_{\min} C}$  și atunci răspunsul este practic proporțional cu integrala semnalului de intrare.